

27.03.14 780 FBW Bsp. 2.12  $W_{12} = m \cdot g \cdot h = m \cdot g \cdot R \Rightarrow$  eingefachte Energie  $\int_{C_{12}} (-\vec{F}) \cdot d\vec{s} = -\int_{C_{12}} \vec{F} \cdot d\vec{s}$

$$= -\int_{C_{12}} (-mg\hat{y}) \cdot d\vec{s} = \int_{C_{12}} mg\hat{y} \cdot d\vec{s} = \int_0^{2\pi} mg\hat{y} \cdot \hat{\phi} R d\phi = m \cdot g \int_0^{2\pi} \hat{y} \cdot \hat{\phi} d\phi = mgR [\sin\phi]_0^{2\pi} = \underline{m \cdot g \cdot R}$$

*ds = R \cdot d\phi*  
*R d\phi \hat{\phi}* (Tangentenvektor)

539 Integral  $\iint_A f(x,y) \frac{dy \cdot dx}{da}$  oder  $\iint_A f(\varrho, \phi) \frac{d\varrho d\phi}{da}$  Bild Seite 39



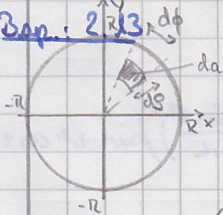
$\iint_A f(\vec{r}) da = \lim_{\Delta a \rightarrow 0} \sum_{i=1}^N f(\vec{r}_i) \cdot \Delta a_i$   
 $\hat{=}$  Volumen  $\hat{=}$  Volumen eines durch x-y-Ebene und der Fläche  $f(x,y)$  oberhalb der Fläche  $\hat{=}$  Flächenintegral eines skalaren Fkt.  $f(\vec{r})$  über ebenen Fläche  $A$

$da = dx dy \Rightarrow \iint_A f(x,y) dx dy$  Stattesside 320

$da = \varrho d\varrho d\phi \Rightarrow \iint_A f(\varrho, \phi) \varrho d\varrho d\phi$  Polar-320  $\rightarrow da = \varrho d\varrho d\phi \hat{=}$  Flächenelement auf Kreis/xy-Ebene

Sphärischfall:  $f(\vec{r}) = 1: \iint_A da = A$   $da = r^2 \sin\vartheta d\vartheta d\phi \hat{=}$  Flächenelement auf Kugeloberfläche

541 Bsp. 2.13  $da = \varrho d\varrho d\phi$   $A = \iint da = \int_0^{2\pi} \int_0^R \varrho d\varrho d\phi = \int_0^{2\pi} [\frac{1}{2} \varrho^2]_0^R d\phi = \frac{1}{2} R^2 \int_0^{2\pi} d\phi = \underline{\pi R^2}$



Bsp. 2.15  $\vec{\sigma} = \frac{Q}{A}$  mit  $A = \frac{1}{2} \cdot a \cdot a = \frac{a^2}{2}$

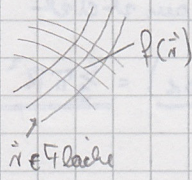
$Q = \iint_A \sigma da = \int_{-\frac{a}{2}}^{\frac{a}{2}} \int_{-\frac{a}{2}}^{\frac{a}{2}} \frac{2}{3} \sigma_{max} (1 + \frac{xy}{a^2}) dy dx = \frac{2}{3} \sigma_{max} \int_{-\frac{a}{2}}^{\frac{a}{2}} [y + \frac{x}{a^2} \frac{y^2}{2}]_{-\frac{a}{2}}^{\frac{a}{2}} dx$   
 $= \frac{2\sigma_{max}}{3a^2} \int_0^a [\frac{x}{2} + \frac{x^3}{8a^2} - (-\frac{x}{2} + \frac{x^3}{8a^2})] dx = \frac{2}{3} \sigma_{max} \int_0^a x dx = \frac{2}{3} \sigma_{max} \frac{1}{2} a^2 \Rightarrow$   
 $= A$

$\Rightarrow \vec{\sigma} = \frac{Q}{A} = \underline{\frac{2}{3} \sigma_{max}}$

01.04.2014 W1  $grad f \cdot d\vec{s} = df \rightarrow \frac{df}{ds} = \hat{e} \cdot grad f$  Richtungspalette

$\int_C \hat{e} \cdot d\vec{s} \hat{=}$  Linienintegral  $\Rightarrow \oint \hat{e} \cdot d\vec{s} \hat{=}$  Umfang des Nenners  $\hat{=}$  Umfang des Nenners  $\hat{=}$  Umfang des Nenners  $\hat{=}$  Umfang des Nenners  $\hat{=}$  Umfang des Nenners

Integration einer skalaren Funktion über gekrümmte Fläche



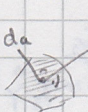
$\iint_A f(\vec{r}) da$   $\leftarrow$  auf zylindrischer Zylinderfläche  $da = \varrho d\varrho dz$   
 $da = r^2 \sin\vartheta d\vartheta d\phi$  falls auf Kugeloberfläche

544 Bsp. 2.17  $A = \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi/2} r^2 \sin\vartheta d\vartheta d\phi = R^2 \int_0^{2\pi} [-\cos\vartheta]_0^{\pi/2} d\phi = 2\pi R^2 (-(-1) + 1) = \underline{2\pi R^2}$

Bsp. 2.18  $[\sigma] = \frac{As}{m^2} = \frac{C}{m^2} \Rightarrow Q = \sum \sigma da \rightarrow \iint \sigma da$

$Q = \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi/2} \sigma_{max} \sin\vartheta \frac{1 + \cos^2(\vartheta/2)}{2} R^2 \sin\vartheta d\vartheta d\phi$

Integral einer Vektorfunktion  $\vec{g}(\vec{r})$  über gekrümmte Fläche

$\oint_{\partial V} \vec{g} \cdot d\vec{a}$  oder  $\oint_{\partial V} \vec{g} \cdot \vec{n} \cdot da$    $|d\vec{a} = \vec{n} da|$  vektorielles Flächenelement  
 $\int_V \vec{g} \cdot d\vec{a}$   $\uparrow$  Normaleinheitsvektor

$$\int_A \vec{g} \cdot d\vec{a} = \int_A \underbrace{\vec{g} \cdot \vec{n}}_{g_n} \cdot da = \int_A g_n da$$

$\Downarrow$  Spezialfall:  $A = \partial V$  Rand des Volumens  $V \hat{=} K$  Kugelfläche

$\oint_{\partial V} \vec{g} \cdot d\vec{a} \hat{=} \text{Küllensintegral (meistens Kullfluss)}; d\vec{a} = \vec{n} da$  mit  $\vec{n}$  aus  $V$  heraus

Beisp. 2.19

$$G_1 = \int_{A_1} \vec{g} \cdot d\vec{a} = \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi/2} v_2(g) \cdot \underbrace{\vec{z} \cdot \vec{z}}_1 \cdot \underbrace{g dg d\phi}_{da} = 2\pi v_0 \int_0^R \left(1 - \frac{1}{2} \left(\frac{g}{R}\right)^2\right) g dg = 2\pi v_0 \left[ \frac{1}{2} g^2 - \frac{1}{2R^2} \cdot \frac{1}{4} g^4 \right]_0^R$$

$$= 2\pi v_0 \left( \frac{1}{2} R^2 - \frac{1}{8} R^2 \right) = \frac{3}{4} \pi R^2 v_0 = \sqrt{\pi} R^2 \cdot \frac{3}{4} v_0$$


Birnenfläche

$$G_2 = \int_{A_2} \vec{g} \cdot d\vec{a} = \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi/2} v_2(g) \cdot \underbrace{\vec{z} \cdot \vec{n}}_{\cos \varphi} \cdot \underbrace{R^2 \sin \varphi d\varphi d\phi}_{da} = 2\pi v_0 R^2 \int_0^{\pi/2} \left(1 - \frac{1}{2} \left(\frac{R \sin \varphi}{R}\right)^2\right) \sin \varphi \cos \varphi d\varphi$$

$$= 2\pi v_0 R^2 \int_0^{\pi/2} \left( \sin \varphi \cos \varphi - \frac{1}{2} \sin^3 \varphi \cos \varphi \right) d\varphi = 2\pi v_0 R^2 \left[ \frac{1}{2} \sin^2 \varphi - \frac{1}{8} \sin^4 \varphi \right]_0^{\pi/2}$$

$$= \frac{3}{4} \pi R^2 v_0 = G_1$$

Volumenintegral über skalare Fkt

z.B.   $\rightarrow$  Gesamtmasse:  $m = \sum_i \underbrace{\rho_i(\vec{r}_i)}_{\rho_i} dv_i \rightarrow m = \int_V \rho \cdot dv$   
 $dv_i \rightarrow 0$   
 z.B.  $\rho$  Dichtefunktion  $\rho(\vec{r})$  z.B.

$\int_V \rho(\vec{r}) dv$  z.B.  $\rho \hat{=} m \hat{=} \text{Raumladungsdichte (in } \frac{C}{m^3})$   $\int_V dv = V$   
 $\hookrightarrow \int_V m dv \hat{=} \text{ Ladung}$

Beisp. 2.22

Volumen  $V = \int_V dv = \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi/2} \int_0^R r^2 \sin \varphi dr d\varphi d\phi = 2\pi \int_0^{\pi/2} \sin \varphi d\varphi \int_0^R r^2 dr$   
 $= 2\pi \left[ -\cos \varphi \right]_0^{\pi/2} \cdot \frac{2}{3} \pi R^3 = \frac{2}{3} \pi R^3 (1 - \cos \frac{\pi}{2}) = \frac{2}{3} \pi R^3 \cdot R \frac{(1 - \cos \frac{\pi}{2})}{R} = \frac{2}{3} \pi R^3$

Beisp. 2.23

$\rho_m(\vec{r}) = \rho_{max} \left(1 - \frac{1}{2} \frac{r}{R} \sin \varphi\right)$  maximal für  $r=0$  bzw.  $\varphi=0 \Rightarrow$  auf der z-Achse  
 minimal für  $r=R$  und  $\varphi=\frac{\pi}{2} \Rightarrow$  "auf Äquator"

$\rightarrow \rho_{min} = \rho_{max} \left(1 - \frac{1}{2} \frac{R}{R} \sin 90^\circ\right) = \frac{1}{2} \rho_{max}$

$m = \int_V \rho_m dv = \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi/2} \int_0^R \rho_{max} \left(1 - \frac{1}{2} \frac{r}{R} \sin \varphi\right) r^2 \sin \varphi dr d\varphi d\phi = 2\pi \rho_{max} \int_0^{\pi/2} \left[ \int_0^R r^2 - \frac{1}{2} \frac{r^3}{R} \sin \varphi \right] d\varphi$

$= 2\pi \rho_{max} R^3 \int_0^{\pi/2} \left( \frac{1}{3} \sin \varphi - \frac{1}{8} \frac{\sin^2 \varphi}{R} \right) d\varphi = 2\pi \rho_{max} R^3 \left[ \frac{1}{3} - \frac{1}{16} + \frac{1}{3} \right] = \frac{4}{3} \pi R^3 \rho_{max} \left(1 - \frac{3}{16}\right)$

Veilordifferentialoperativ (grad, div, rot)

$$f(x) = \int \frac{df}{dx} dx = \int f'(x) dx \quad \Rightarrow \quad F(x) = \int f(x) dx \text{ mit } f(x) = \frac{dF}{dx} = F'(x)$$

$$f(x) = \int \{ f''(x) dx \} dx$$

① Integrationsordnung erleichtern  $\rightarrow$  geeignet gewählte Ableitung nötig

$\oint_{\partial V} \vec{g} \cdot d\vec{a}$  (Skalar)  $\rightarrow$   $\iiint_V \text{div } \vec{g} \, dV$  (Skalar)  $\leftarrow$  Gegensätze Integralsatz  
 $\partial V = \text{Rand} \rightarrow = \text{Oberfläche}$   
 $\vec{a} = \vec{n} da$   
 $\vec{g} \cdot d\vec{a}$  ist geeignet zu wählen  
 Skalar, abhängig von  $(\vec{r})$

$\Rightarrow$  kleine  $V (V \rightarrow 0) \Rightarrow \oint_{\partial V} \vec{g} \cdot d\vec{a} \approx \text{div } \vec{g} \cdot V$   $\rightarrow \text{div}(\vec{g}) = \text{div } \vec{g} = \lim_{V \rightarrow 0} \frac{1}{V} \oint_{\partial V} \vec{g} \cdot d\vec{a}$  diff. d. Divergenz

$\oint_{\partial V} \vec{g} \cdot d\vec{a} \hat{=}$  Quellenstärke in Volumen  $V$   
 $> 0 \rightarrow$  Quelle in  $V$ ;  $< 0 \rightarrow$  Senke in  $V$   
 $\rightarrow$  Quellenstärke pro Volumen  $\iiint_V \text{div } \vec{g} \, dV$

Divergenz  $\hat{=}$  Quellenstärke (in  $V$ ) bezogen auf Volumen  $V \hat{=}$  Quellenstärke | am Ort  $\vec{r}$  und für  $V \rightarrow 0$

Berechnungsvorschrift in kartesischen Koordinaten  $\leftarrow V$ -Quader  $\frac{\Delta x \Delta y \Delta z \rightarrow 0}{\text{Skalar } V}$

$$\oint_{\partial V} \vec{g} \cdot d\vec{a} = g_z(x_m, y_m, z_0 + \Delta z) \Delta x \Delta y - g_z(x_m, y_m, z_0) \Delta x \Delta y + g_x(x_0 + \Delta x, y_m, z_m) \Delta y \Delta z - \dots$$

$$\frac{1}{V} \oint_{\partial V} \vec{g} \cdot d\vec{a} = \frac{g_z(x_m, y_m, z_0 + \Delta z) - g_z(x_m, y_m, z_0)}{\Delta z} + \dots \frac{g_x(x_0 + \Delta x, y_m, z_m) \Delta y \Delta z}{\Delta x} + \dots$$

$\rightarrow \lim_{V \rightarrow 0} \frac{1}{V} \oint_{\partial V} \vec{g} \cdot d\vec{a} = \frac{\partial g_z}{\partial z} \Big|_{x_m, y_m, z_0} + \frac{\partial g_x}{\partial x} \Big|_{x_m, y_m, z_0} + \frac{\partial g_y}{\partial y} \Big|_{x_m, y_m, z_0}$

$\text{div}(\vec{g}(x, y, z)) = \text{div } \vec{g} \Big|_{(x, y, z)} = \frac{\partial g_x}{\partial x} + \frac{\partial g_y}{\partial y} + \frac{\partial g_z}{\partial z} \Big|_{(x, y, z)}$

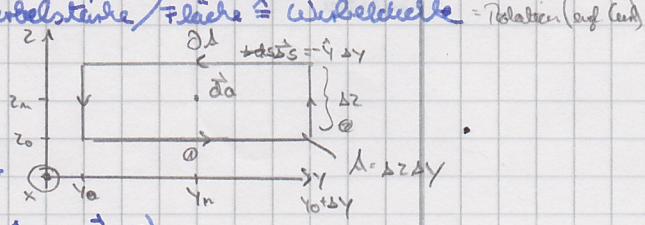
$\text{div } \vec{g} \Big|_{(x, y, z)} = \frac{\partial g_x}{\partial x} + \frac{\partial g_y}{\partial y} + \frac{\partial g_z}{\partial z} \Big|_{(x, y, z)}$   
Divergenz in kartesischen Koordinaten  
 $\hat{=}$  Quellenstärke pro Volumen  
 $\hookrightarrow$  in kartesischen Koordinaten andere 3D-Systeme in Skalarwertform

$\text{div } \vec{g}$  / kugelförmig siehe Aufgabensammlung

$\text{div } \vec{g}$  / Kugelkoordinaten  $\Rightarrow$  Beispiel 2.24  
 $\oint_{\partial A} \vec{g} \cdot d\vec{a} = \iint_A \text{rot } \vec{g} \cdot d\vec{a}$   
 $\hat{=}$  Wirbelstärke auf  $A$  (Vektorfeld)  $= \oint_{\partial A} \vec{g} \cdot d\vec{s}$   
 Def. der Rotation (Vektor-Komponenten)  
 $\hat{=}$  Wirbelstärke / Fläche  $\hat{=}$  Wirbelstärke = Rotation (auf  $\text{curl}$ )

$\Rightarrow$  kleine  $A \Rightarrow \oint_{\partial A} \vec{g} \cdot d\vec{a} \approx \text{rot } \vec{g} \cdot \hat{n} \cdot A$   $\Rightarrow \hat{n} \text{ rot } \vec{g} = (\text{rot } \vec{g})_n = \lim_{A \rightarrow 0} \frac{1}{A} \oint_{\partial A} \vec{g} \cdot d\vec{s}$  (Komponente z. B.  $x, y, z$ )

$(\text{rot } \vec{g})_x = \hat{x} \text{ rot } \vec{g} = \lim_{A \rightarrow 0} \frac{1}{A} \oint_{\partial A} \vec{g} \cdot d\vec{s}$   
 $\hookrightarrow A$  parallel zur  $yz$ -Ebene



z.B.  $\oint \vec{E} \cdot d\vec{a} = 0$  im Statik  $\hat{=}$  Maxwell-Gleichung  $\rightarrow$  Wirbelfreies Feld ( $\hat{=}$   $\text{rot } \vec{E} = 0$ )

$$\oint_{\partial \Omega} \vec{g} \cdot d\vec{s} = g_y(x_0, y_0, z_0) \Delta y + g_z(x_0, y_0, z_0) \Delta z - g_y(x_0, y_0, z_0 + \Delta z) \Delta y - g_z(x_0, y_0, z_0) \Delta x$$

$$\frac{1}{\Delta} \oint_{\partial \Omega} \vec{g} \cdot d\vec{s} = \frac{g_z(x_0, y_0, z_0) - g_z(x_0, y_0, z_0 + \Delta z)}{\Delta y} - \frac{g_y(x_0, y_0, z_0 + \Delta z) - g_y(x_0, y_0, z_0)}{\Delta z}$$

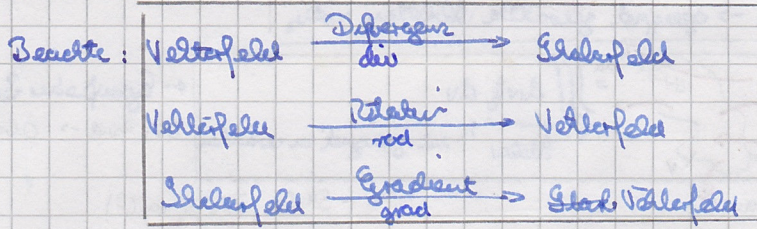
$$\downarrow \Delta y \rightarrow 0$$

$$\downarrow \Delta z \rightarrow 0$$

$$\left( \text{rot } \vec{g} \right)_x \Big|_{(x, y, z)} = \frac{\partial g_z}{\partial y} - \frac{\partial g_y}{\partial z} \Big|_{(x, y, z)}$$

! Rotation ist ein Vektorielles Ergebnis

$$\text{rot } \vec{g} = \hat{x} \left( \frac{\partial g_z}{\partial y} - \frac{\partial g_y}{\partial z} \right) + \hat{y} \left( \frac{\partial g_x}{\partial z} - \frac{\partial g_z}{\partial x} \right) + \hat{z} \left( \frac{\partial g_y}{\partial x} - \frac{\partial g_x}{\partial y} \right)$$



### §61 Gradient und Linienintegral

$$df = \text{grad } f \cdot d\vec{s}$$

$$\int_{\vec{r}_a}^{\vec{r}_b} \text{grad } f \cdot d\vec{s} = \sum \Delta f_i = f(\vec{r}_b) - f(\vec{r}_a)$$

$f(\vec{r})$  ist bekannt

$$f(\vec{r}_b) = f(\vec{r}_a) + \int_{\vec{r}_a}^{\vec{r}_b} \text{grad } f \cdot d\vec{s} \rightarrow \text{unabhängig von Weg (Gebirge} \rightarrow \text{Höhe)}$$

$$\oint \text{grad } f \cdot d\vec{s} = 0 \rightarrow \text{grad } f \text{ ist wirbelfrei}$$

$\Delta \rightarrow$  geschlossener Verlauf  $\rightarrow$  Aufwandspunkt = Endpunkt

$$\text{grad } f = \hat{x} \frac{\partial f}{\partial x} + \hat{y} \frac{\partial f}{\partial y} + \hat{z} \frac{\partial f}{\partial z}$$

### §62 Skalarproduktweise für grad, div und rot

$$\vec{\nabla} \hat{=} \nabla = \hat{x} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{y} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{z} \frac{\partial}{\partial z} \hat{=} \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix}$$

Nabla-Operator  $\rightarrow \text{grad}(f) = \vec{\nabla} f \hat{=} \nabla f$

$$\text{div}(\vec{g}) = \vec{\nabla} \cdot \vec{g} = \nabla \cdot \vec{g} \rightarrow \text{Skalarprodukt}$$

$$\text{rot}(\vec{g}) = \vec{\nabla} \times \vec{g} = \nabla \times \vec{g}$$

$$\text{rot}(\vec{g}) = \vec{\nabla} \times \vec{g} = \nabla \times \vec{g} \hat{=} \begin{vmatrix} \hat{x} & \hat{y} & \hat{z} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ g_x & g_y & g_z \end{vmatrix}$$

### Skalarproduktweise Operationen

$$\text{grad}(\text{div } \vec{g}) = \nabla(\nabla \cdot \vec{g})$$

$$\text{div}(\text{grad } f) = \nabla \cdot (\nabla f)$$

$$\text{div}(\text{rot } \vec{g}) = \nabla \cdot (\nabla \times \vec{g}) \hat{=} 0 \leftarrow \text{rot}(\vec{g}) = \nabla \times \vec{g} \text{ ist quellenfrei}$$

$$\text{rot}(\text{grad } f) = \nabla \times (\nabla f) \hat{=} 0 \leftarrow \text{grad}(f) = \nabla f \text{ ist wirbelfrei}$$

$$\text{rot}(\text{rot } \vec{g}) = \nabla \times (\nabla \times \vec{g})$$

Wirbelfrei  $\rightarrow$  es existiert  $f(\vec{r})$  mit  $\vec{g} = \text{grad } f$

Quellenfrei  $\rightarrow$  es existiert  $\vec{h}(\vec{r})$  mit  $\vec{g} = \text{rot } \vec{h}$

Skalarprodukt

Lösung unter bestimmten Umständen

Vektorprodukt