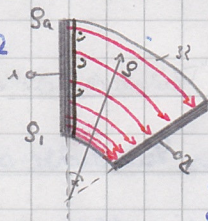


alternativ ggf.: U verschoben $\Rightarrow \vec{E} \Rightarrow \vec{j} \Rightarrow I \Rightarrow R$

Bsp 4.2



$$\iint \vec{j} \cdot d\vec{a} = I \cdot A = \int \rho \cdot dV (\sigma_a - \sigma_i)$$

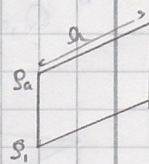
$$U = U_{a2} = \int \vec{E} \cdot d\vec{s} = E \cdot g \cdot \kappa \Rightarrow E_\phi(g) = \frac{U}{\kappa \cdot g}$$

$$j_\phi(g) = \kappa \cdot E_\phi(g) = \frac{\kappa \cdot U}{g}$$

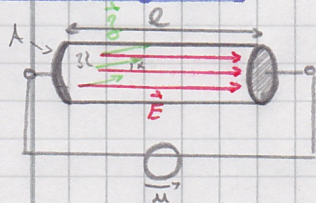
$$\Rightarrow I = \iint_A \vec{j} \cdot d\vec{a} = \iint_A j_\phi da = \rho_a \cdot \int_{s_i}^{s_a} \frac{\kappa \cdot U}{g} dg$$

$$\Rightarrow R = \frac{U}{I} = \frac{\kappa}{\rho_a \cdot \kappa \cdot \rho_i}$$

$$= \rho_a \cdot \frac{\kappa}{\kappa} \ln\left(\frac{\rho_a}{\rho_i}\right)$$



4.6 Leistungssatz



$$P = U \cdot I \quad \text{Leistung}$$

$$\rightarrow p = \frac{P}{V} = \frac{U \cdot I}{l \cdot A} = E \cdot j \quad \text{Leistungsichte}$$

$$I = \int n \cdot A \quad \text{falls anisotrop} \rightarrow p = \frac{dP}{dV} = \vec{E} \cdot \vec{j} \hat{=} \epsilon \int n = E j \cos \alpha$$

auch multilinear

linear und isotrop $\rightarrow \vec{j} = \sigma \cdot \vec{E} \quad \& \quad \vec{E} = \frac{\vec{j}}{\sigma} \Rightarrow p = \sigma E^2 = \frac{1}{\sigma} j^2$ für linear isotrop

vgl. allgemein $P = U \cdot I \xrightarrow{\text{linear}} P = R \cdot I^2 = \frac{U^2}{R} = G U^2 = \frac{1}{G} \cdot I^2$

$$P = U \cdot I = \iiint_V \vec{E} \cdot \vec{j} \, dV \quad \text{Leistungsrate}$$

4.7 Geometrie des stationären Stromungsfeldes in differentieller Form

lokale Form der Gleichungen im stat. Stromungsfeld

$$\oint_{\partial V} \vec{E} \cdot d\vec{s} = 0 \Rightarrow \text{wirbelfrei} \Rightarrow \text{rot } \vec{E} = 0$$

$$\oint_{\partial V} \vec{j} \cdot d\vec{a} = 0 \Rightarrow \text{quellenfrei} \Rightarrow \text{div } \vec{j} = 0$$

$$\text{grad } \varphi = -\vec{E} \quad \text{falls linear} \quad \vec{j} = \vec{\sigma} \cdot \vec{E}$$

$$\Rightarrow \text{div} (\vec{\sigma} \cdot (-\text{grad } \varphi)) = 0$$

$$\rightarrow \text{div} (\vec{\sigma} \cdot \text{grad } \varphi) = 0$$

PDGL für $\varphi(\vec{r})$ im stat. Stromungsfeld

$$\nabla \cdot (\vec{\sigma} \cdot \nabla \varphi) = 0$$

② Analytisch nur falls sym. aber numerisch sonst (Sim Physo. Symp.)

$\vec{\sigma} \rightarrow \sigma \neq f(\vec{r})$ d.h. isotrop und (stückweise) homogen

$$\nabla \cdot (\nabla \varphi) = \nabla^2 \varphi = \Delta \varphi = 0 \quad \text{Laplace-Gleichung}$$

\rightarrow vgl. E-Statik falls $\rho = 0$ und homogen/isotrop

4.8 Schlussbemerkungen zum stationären Stromungsfeld übersicht Seite 183

$$\oint_{\partial V} \vec{j} \cdot d\vec{a} = 0 \leftarrow \text{falls Sym. Probleme vgl. E-Statik}$$

Bsp 4.4 $\Delta \varphi = 0$ im Medium 1 und 2

$$\left(\text{Bsp. Slabbed. } \sigma \text{ FoSa} \right) \frac{\partial \varphi}{\partial \phi} = \frac{\partial \varphi}{\partial z} = 0 = \frac{1}{g} \frac{\partial \varphi}{\partial g} \left(g \frac{\partial \varphi}{\partial g} \right) = 0$$

$$\Rightarrow g \frac{\partial \varphi}{\partial g} = F \Rightarrow \frac{\partial \varphi}{\partial g} = \frac{F}{g} \Rightarrow \varphi(g) = F \ln(g) + G$$

$$\varphi(g) = \begin{cases} \underline{F}_1 \ln(g) + \underline{G}_1 & \text{für } s_i \leq g \leq s_m \\ \underline{F}_2 \ln(g) + \underline{G}_2 & \text{für } s_m \leq g \leq s_a \end{cases} \rightarrow 4 \text{ Unbekannte} \rightarrow 4 \text{ Gleichungen}$$

$$\varphi(s_i) = \varphi_i \Rightarrow \underline{F}_1 \ln s_i + \underline{G}_1 = \varphi_i \quad (1)$$

$\varphi(s_a) = \varphi_a \Rightarrow \int F_2 \ln s_a + G_2 = \varphi_a \quad (2)$

$\varphi(s_m^-) = \varphi(s_m^+) \Rightarrow \int F_1 \ln s_m + G_1 = \int F_2 \ln s_m + G_2 \quad (3)$

$\frac{\varphi_1}{F_1} = \frac{\varphi_2}{F_2} \Rightarrow \int \frac{\partial \varphi}{\partial s} ds = \int \frac{\partial \varphi}{\partial s} ds \Rightarrow \int \frac{F_1}{s_m} = \int \frac{F_2}{s_m} \quad (4)$

$\rightarrow \int_1 \text{stetig} \Rightarrow \int_2 \text{stetig}$

Prüfung Gleichungssystem aufstellen ohne auszurechnen (Das sieht man)

2. Lösung I vorgegeben $\Rightarrow \vec{j} = ??$ mit $I = \int_A \vec{j} d\vec{a}$

$\text{sym. } \frac{\partial \varphi}{\partial x} = \frac{\partial \varphi}{\partial z} = 0$

$\int_S \vec{j} \cdot \vec{A} = I \quad A = d \cdot s \cdot x$

$\rightarrow \int_S(s) = \frac{I}{d \cdot s} \rightarrow \vec{E}_S(s) = \frac{\int_S(s)}{\epsilon_0(s)}$

$U_{i,m} = \varphi_i - \varphi_m = \int_{\varphi_i}^{\varphi_m} \frac{1}{d \cdot \epsilon_0 \cdot s} ds = \frac{I}{d \cdot \epsilon_0} \ln\left(\frac{s_m}{s_i}\right) \Rightarrow \varphi_m = \varphi(s_m) = \varphi_i - \frac{I}{d \cdot \epsilon_0} \ln\left(\frac{s_m}{s_i}\right)$

I aus $U_{i,a} = \varphi_i - \varphi_a = \int_{\varphi_i}^{\varphi_a} \frac{I}{d \cdot \epsilon_0 \cdot s} ds + \int_{\varphi_m}^{\varphi_a} \frac{I}{d \cdot \epsilon_0 \cdot s} ds = I \cdot \text{Resistenz} \Rightarrow I = \frac{\varphi_i - \varphi_a}{\text{Resistenz}} \Rightarrow$ vereinfacht

5) Das stationäre magnetische Feld (Magnetostatik)

Dauermagnete

stromdurchflossene Leiter

Äquivalenz $\left\{ \begin{array}{l} \text{magnetischer Kreis mit (ohne Luftspalt) (u.ä. verwickelt)} \\ \rightarrow \text{Ersatzschaltbilder (} \mu_m \dots \text{)} \end{array} \right.$

$\vec{B} \hat{=} \text{magn. Flussdichte (in } T = \frac{Vs}{m^2}) \frac{d\Phi}{da}$

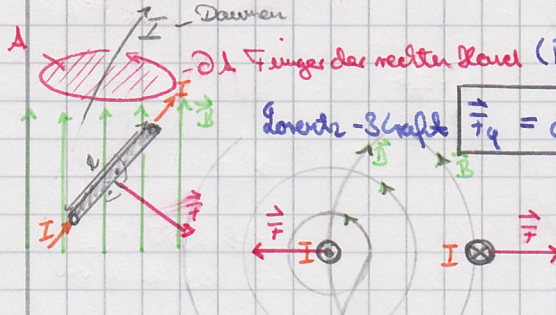
$\oint_{\partial V} \vec{B} d\vec{a} = 0$

$\oint_{\partial A} \vec{B} d\vec{a} = \Phi$ magn. Fluss

$\vec{H} \hat{=} \text{magn. Feldstärke (in } \frac{A}{m})$

$\oint_{\partial A} \vec{H} d\vec{s} = I_A = \int_A \vec{j} d\vec{a}$

Durchflutungsgesetz



$\vec{F}_q = q \cdot \vec{v}_q \times \vec{B}$

$\vec{F} = I \vec{L} \times \vec{B}$

$H_S(s) = \frac{I}{2\pi s}$

$\oint_{\partial A} \vec{H} d\vec{s} = I_A \Rightarrow H_S 2\pi s = I \Rightarrow H_1 = \frac{I_1}{2\pi d} \Rightarrow B_1 = \mu_0 H_1 = \frac{\mu_0 I_1}{2\pi d}$

$\alpha = 90^\circ \Rightarrow F_2 = I_2 \cdot l \cdot B_1 = \frac{\mu_0 I_1 I_2 l}{2\pi d}$

$l = 1m, d = 1cm, I_1 = I_2 = 1A \Rightarrow F = 2 \cdot 10^{-7} N$

$\Rightarrow \mu_0 = \frac{F_2 2\pi d}{l \cdot I_1 I_2} = 4\pi \cdot 10^{-7} \frac{Vs}{Am}$

magn. Feldkonstante

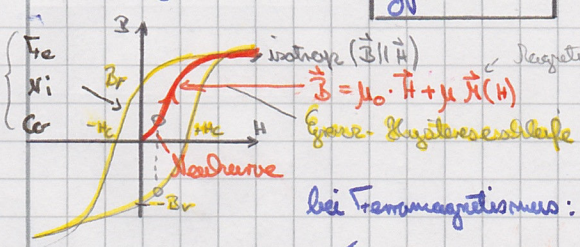
zentrale Gesetze:

$\oint_{\partial V} \vec{B} d\vec{a} = 0$

und $\oint_{\partial A} \vec{H} d\vec{s} = I_A$

$\vec{B} = \mu_0 \vec{H}$ für Vakuum

Ferromagnetische Substanzen



$\vec{B} = \mu(H)$ geht nicht abhängig von Vorgeschichte \rightarrow Simplexwert

bei Ferromagnetismus: + Nichtlinearität + (abhängig von Historie) + u.ä. Anisotropie

$\Rightarrow \vec{B} = \mu_0 \vec{H} + \mu_0 \vec{M}(H)$

vgl. $\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}$

Falls linear $B \sim H$

Vakuum Magnetisierung

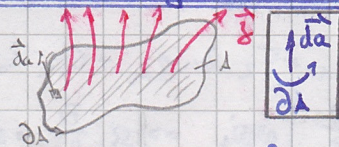
$\vec{B} = \mu_r \vec{H} = \mu_0 \mu_r \vec{H}$

Falls linear und isotrop \rightarrow

$\vec{B} = \mu_0 \mu_r \vec{H} = \mu \vec{H}$

5.7 Das Durchflutungsgesetz zur Berechnung von H-Feldern

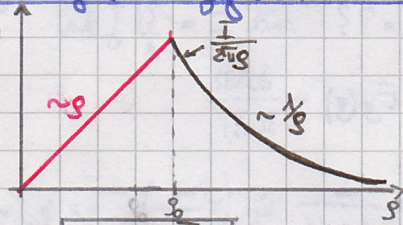
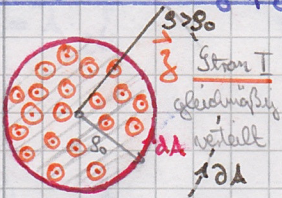
$$\oint_{\partial \Delta} \vec{H} \cdot d\vec{s} = \iint_{\Delta} \vec{j} \cdot d\vec{a} = I_{\Delta}$$



vgl. Stokes

$$Q_v = \sum \varphi_i + \iint \gamma ds + \iint \rho da + \iiint \rho_v dv \xrightarrow{\text{analog}} I_{\Delta} = \sum I_i + \int \vec{I} \cdot d\vec{a} + \iint \vec{j} \cdot d\vec{a}$$

Das H-Feld eines langen, geradlinigen kreiszylindrischen Leiters

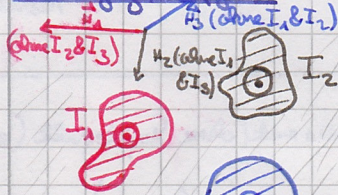


$$\oint \vec{H} \cdot d\vec{s} = H 2\pi s = \frac{I}{\pi s_0^2} \pi s^2 = \int_0^s 2\pi s' j' ds'$$

$$= H(s) = \frac{j s^2}{2} \quad \text{innerhalb}$$

$$\oint \vec{H} \cdot d\vec{s} = H 2\pi s = I \Rightarrow H(s) = \frac{I}{2\pi s} \quad \text{außerhalb}$$

Überlagerung / Aufgabe 3 Leiter



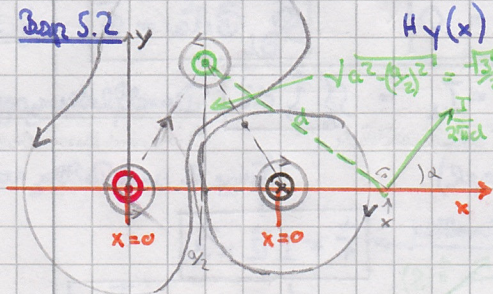
$$\vec{H}_{\text{ges}} = \sum \vec{H}_i$$

Superposition

nur falls lineare Leiter

2) falls Leiter $\mu_r \approx 1$ (Cu, Al, Ag, Au, P, Q)

Bsp 5.2



$$H_y(x) = \frac{I}{2\pi x} + \frac{2I}{2\pi(a-x)} + \frac{I}{2\pi \sqrt{(x-\frac{a}{2})^2 + (\frac{1}{2}a)^2}} \cdot \sin \alpha$$

$\sqrt{a^2 + (a/2)^2} = \frac{\sqrt{5}}{2} a$
 $\sin \alpha = \frac{a/2}{\frac{\sqrt{5}}{2} a} = \frac{1}{\sqrt{5}}$

Nach Karte bis Aufgabe 27