

5.12 Stromverteilung in unendlich ausgedehnten homogenen Raum

$$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu}{4\pi} \iiint_V \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} dv'$$

$$\vec{j} dv' \hat{=} \vec{j}_F da' \hat{=} I d\vec{s}' \quad \text{L} \rightarrow \vec{j} dv' = \vec{j} A ds'$$

$$\vec{H} = \frac{1}{\mu} \cdot \vec{B} = \frac{1}{\mu} \cdot \text{rot}(\vec{A}) = \frac{1}{4\pi} \text{rot} \iiint_V \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} dv'$$

"Ableitung einer Summe" = Summe der Ableitungen

$$\vec{H} = \frac{1}{4\pi} \iiint_V \text{rot} \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} dv' \quad \left(\text{rot} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = \frac{\hat{e} \times (\vec{r}-\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3} \right) \rightarrow \vec{H}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi} \iiint_V \frac{\vec{j}(\vec{r}') \times (\vec{r}-\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3} dv'$$

Richtung?? **Rechteckfeld kommt aus entgegen**
 Konsistenz mit **Recht-Hand-Regel**

unverfälschte Leiter

→ **Biot-Savart'sches Gesetz**

$$\vec{H}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi} \int_{\text{Leiter}} I(\vec{r}') \frac{d\vec{s}' \times (\vec{r}-\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3}$$

\vec{r}' ist immer der Ort der Stromquelle (von Strom) $\Rightarrow \vec{r}$ ist Ort an dem ich Beobachte

vgl. Fallung: $v(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t') g(t-t') dt'$

Bsp. 5.7 $\vec{r} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ z \end{pmatrix} = z \cdot \hat{z}$

$$|\vec{r}-\vec{r}'| = \sqrt{R^2+z^2}$$

$$\vec{r}' = R \cdot \hat{\phi}'$$

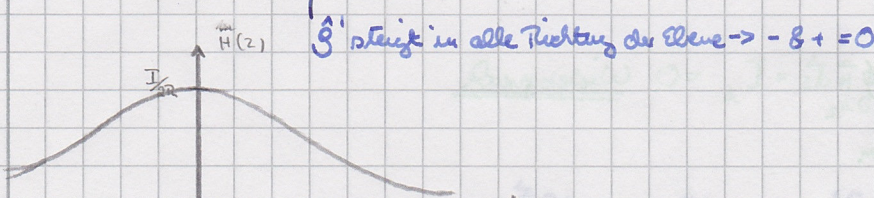
$$d\vec{s}' \times (\vec{r}-\vec{r}') = R d\phi' \hat{\phi}' \times (z \cdot \hat{z} - R \hat{\phi}') = R z d\phi' \hat{\phi}' \times \hat{z} - R^2 d\phi' \hat{\phi}' \times \hat{\phi}'$$

$$d\vec{s}' = R d\phi' \hat{\phi}'$$

Bogenlänge

$$= R z d\phi' \hat{\phi}' \times \hat{z} - R^2 d\phi' (\hat{z})$$

$$\vec{H}(0,0,z) = \frac{I}{4\pi} \int_0^{2\pi} \frac{\hat{\phi}' R z d\phi' + \hat{z} R^2 d\phi'}{(R^2+z^2)^{3/2}} = \frac{I}{4\pi} \cdot 2\pi \frac{R z \hat{\phi}' + R^2 \hat{z}}{(R^2+z^2)^{3/2}} = \frac{I}{2} \frac{R z \hat{\phi}' + R^2 \hat{z}}{(R^2+z^2)^{3/2}}$$



Leiterschleife: $\vec{\Phi} = \iint_S \vec{B} d\vec{a} = \oint_{\partial A} \vec{A} ds$

↑ \vec{B} senkrecht auf \vec{a}
 ↑ \vec{A} tangential zu ∂A

22.05.2014 WH \rightarrow ToSo "Leiterschleife magnetostatische"

unverfälschter Leiter \rightarrow I kann man rausnehmen

Bsp. 5.8 $\vec{H}(\vec{r}) = \frac{I}{4\pi} \int_{\text{Leiter}} \frac{d\vec{s}' \times (\vec{r}-\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3}$ Gesetz von Biot-Savart

Rechte Hand-Regel \rightarrow H-Strom fließt immer in y-Richtung

Beitrag 1: $d\vec{s}' = -\hat{x} dx'$

$$\vec{r}-\vec{r}' = 0 - (x' \hat{x} - a \hat{z}) = a \hat{z} - x' \hat{x} \Rightarrow |\vec{r}-\vec{r}'| = \sqrt{a^2+x'^2}$$

$$d\vec{s}' \times (\vec{r}-\vec{r}') = dx' \hat{x} \times (a \hat{z} - x' \hat{x}) = \hat{y} a dx'$$

$$\vec{H}_1(0,0,0) = \frac{I}{4\pi} \int_{-a}^a \frac{a dx'}{(a^2+x'^2)^{3/2}} \hat{y} = \hat{y} \frac{I a}{4\pi} \left[\frac{x'}{a^2 \sqrt{a^2+x'^2}} \right]_{-a}^0 = \hat{y} \frac{I}{4\pi} \frac{1}{a}$$

unverfälschter Leiter

$\vec{H}_2(0,0,0) = 2 \cdot H_1(0,0,0)$ aus Symmetrie = Betrag 2:

$\vec{H}_3(0,0,0) = H_1(0,0,0)$ - " - " = " 3:

Betrag 4: $d\vec{s}' = a d\varphi \vec{e}'$; $|\vec{r} - \vec{r}'| = a$; $d\vec{s}' \times (\vec{r} - \vec{r}') = \hat{\varphi} a d\varphi a$

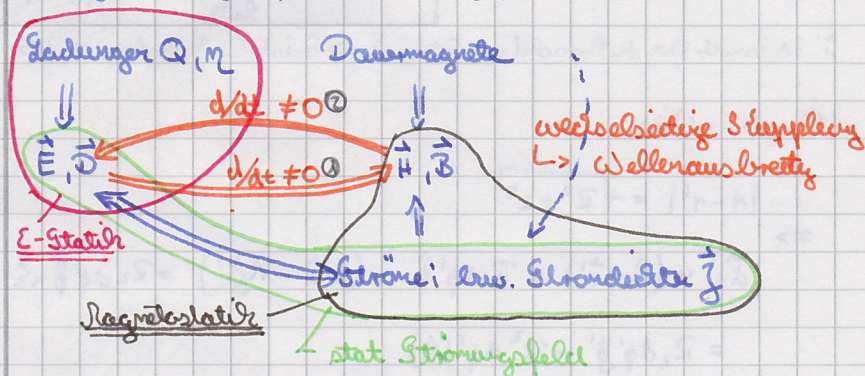
$\vec{H}_4(0,0,0) = \frac{I}{4\pi} \int_0^{2\pi} \frac{a d\varphi \vec{e}'}{a^3} \hat{\varphi} = \frac{I}{4\pi a} \hat{\varphi}$

=> Gesamtfeld: $\vec{H}(0,0,0) = \sum_{i=1}^4 \vec{H}_i(0,0,0) = \hat{\varphi} \frac{I}{2\pi a} \left(\frac{4}{2+2} + \frac{1}{2} \right)$
 2,3850 -> Fläche als wenn nur ein Leit. über gehen

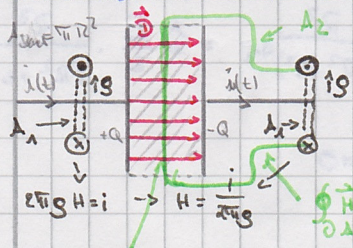
229

- Lösungsverfahren:**
- 1) ausgehend von $\oint \vec{H} d\vec{s} = I_A$ bei ausgeprägter Symmetrie
 - 2) PDGL für $\vec{A}(\vec{r})$ lösen
 - 3) Biot Savart falls Stromverteilung im homogenen Medium gegeben ist

6 Die Maxwell-Gleichungen für zeitabhängige Felder



6.1 Erweiterung des Durchflussgesetzes



hier $\oint \vec{H} d\vec{s} = I_A = \iint_{A_1} \vec{j} d\vec{a}$

$\oint \vec{H} d\vec{s} = I_A = 0$ Widerspruch

$\Sigma I = 0 \Rightarrow$ kein Strom

$i(t) = \frac{dQ}{dt} = \frac{d(\pi r^2 \cdot D)}{dt} = \pi r^2 \frac{dD}{dt} = \iint_{A_2} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} d\vec{a}$

allgemein: $\oint \vec{H} d\vec{s} = \iint_A \left(\vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) d\vec{a}$ Durchflussgesetz in allg. Form

Satz von Stokes

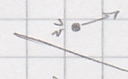
-> Verschiebungsstromdichte
 -> Stromleitungsstromdichte

$\iint_A \text{rot } \vec{H} d\vec{a} \rightarrow$ lokale Form $\text{rot } \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$ $\text{div}(\text{rot } \vec{H}) = \text{div } \vec{j} + \text{div} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} = \text{div } \vec{j} + \frac{d}{dt} \text{div } \vec{D} = 0$

$\text{div } \vec{j} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$
 $\text{div } \vec{j} = -\frac{\partial \rho}{\partial t}$

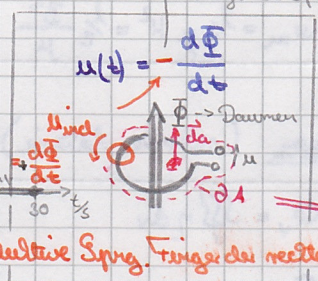
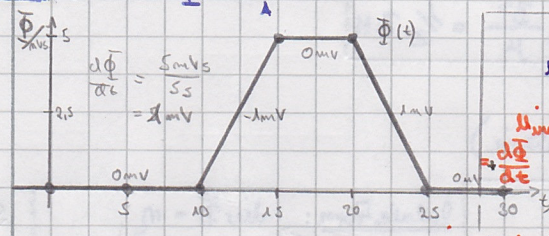
lokale Form des Ladungserhaltungssatzes (Stromerhaltungsgleichung)

$\iiint_V \text{div } \vec{j} dV = -\frac{d}{dt} \iiint_V \rho dV$
 Satz v. Gauß



$A = 5 \text{ cm} \cdot 20 \text{ cm} = 100 \text{ cm}^2 \rightarrow 100 \text{ cm}^2 \cdot 0,5 \frac{\text{Vs}}{\text{m}} = 0,005 \text{ Vs}$

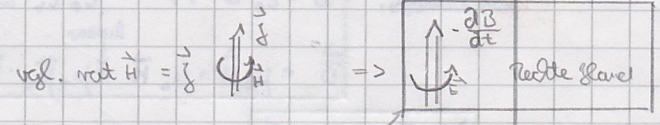
Beisp. 6.1: Fluss $\Phi = \iint_A \vec{B} \cdot d\vec{a}$



2. Interpretation ohne formale Sprung Quelle
 $\oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = \mu = -\frac{d\Phi}{dt} = -\frac{d}{dt} \iint_A \vec{B} \cdot d\vec{a}$
 $= -\iint_A \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{a}$
 falls unbewegte Materie
 ① Induzierte Spannung
 ② Induzierte Spannung (auch ohne Leiterschleife)

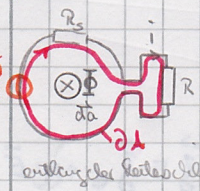
ind. Spannung
 $\oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = -\frac{d\Phi}{dt} = -\frac{d}{dt} \iint_A \vec{B} \cdot d\vec{a} \stackrel{A \text{ const}}{=} \iint_A \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{a}$
 $\iint_A \text{rot } \vec{E} \cdot d\vec{a}$ Satz von Stokes

nicht bewegte Materie
 $\text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$



ind. Gesetze lokale Form:

Beisp. 6.2



1. Interpretation
 $\mu_R = -\frac{r}{r_2 + r_1} \frac{d\Phi}{dt}$

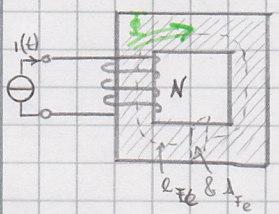
2. Interpretation
 $\oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = r_s i + r_2 i = -\frac{d\Phi}{dt}$
 $i = -\frac{1}{r_s + r_2} \frac{d\Phi}{dt} \Rightarrow \mu_R = r_2 \cdot i = -\frac{r_2}{r_s + r_2} \frac{d\Phi}{dt}$

$\Phi = \iint \vec{B} \cdot d\vec{a} = \iint \frac{\mu_0 i}{2\pi g} dz dz = 2 \cdot \iint_0^{2a} \frac{\mu_0 i}{2\pi g} dz dz = 2 \cdot \int_a^{2a} \frac{\mu_0 i}{2\pi} \frac{2a-g}{g} dg = \frac{\mu_0 i}{\pi} [2a \ln g - g]_a^{2a}$
 $H = \frac{i}{2\pi g} \Rightarrow B = \mu_0 H$
 $= \frac{\mu_0 i}{\pi} [2a \ln(2) - a] = \mu_0 i a = \frac{2 \ln 2 - 1}{\pi} i$

$\Rightarrow \mu_R = -\frac{r}{r_2 + r_1} \mu_0 a \frac{2 \ln 2 - 1}{\pi} \frac{di}{dt} \leftarrow i(t) = I \sin(\omega t) \Rightarrow \mu_R(t) \approx -4,7531 \mu V \cos(\omega t)$

Selbstinduktion auf geringen Strom i_0 vernachlässigt.

Energie im Magnetfeld ← erst hier, da Begründung basierend auf Induktionsgesetz



Anfang: $t_A, i(t_A)$
 Ende: $t_E, i(t_E)$
 $p(t) = i(t) \mu_{\text{ind}}(t) = i(t) \frac{d\Phi_V}{dt}$
 $W_m(t_E) - W_m(t_A) = \int_{t_A}^{t_E} p(t) dt$

$\Delta W_m = \int_{\Phi_A}^{\Phi_E} \vec{E}_V \cdot d\vec{\Phi}_V$ mit $\vec{\Phi} = B_{Fe} \cdot A_{Fe}$
 $H_{Fe} \cdot l_{Fe} = N \cdot I$ (Doppel gut)
 $\Phi_V = N \Phi$

$\Delta W_m = \int \frac{H_{Fe} \cdot l_{Fe}}{N} \cdot N \cdot A_{Fe} \cdot dB_{Fe} = V_{Fe} \int H_{Fe} dB_{Fe} = V_{Fe} \int H dB$

Energieveränderung $\Delta W_m = \frac{\Delta W_m}{V_{Fe}} = \int_{B_A}^{B_E} H dB$

$\Delta W_m = \int H dB$ magn. Energieveränderung bei Variation der magn. Flussdichte um dB
 Kurve nicht linear
 wenn nicht linear aber isotrop \Rightarrow ohne Beweis $dW_m = \vec{H} \cdot d\vec{B}$ allgemein

$$\int_0^{\vec{B}} H d\vec{B} \stackrel{\text{linear}}{=} \int_0^{\vec{B}} \frac{\vec{B}}{\mu} d\vec{B} = \frac{\vec{B} \cdot \vec{B}}{2\mu} = \frac{\mu^2 H^2}{2\mu} = \frac{1}{2} \mu H^2$$

magn. Energiedichte (linear): $w_m = \frac{1}{2} \mu H^2 = \frac{1}{2} \frac{B^2}{\mu} = \frac{1}{2} B H$
+ isotrop

6.3 Satz der Maxwell-Gleichungen (rotende Materie)

integrale Form:

$$\oint_{\partial V} \vec{D} \cdot d\vec{a} = Q_v = \iiint_V \rho dv$$

$$\oint_{\partial V} \vec{B} \cdot d\vec{a} = 0$$

$$\oint_{\partial A} \vec{E} \cdot d\vec{s} = - \iint_A \frac{d\vec{\Phi}}{dt} \cdot d\vec{a}$$

$$\oint_{\partial A} \vec{H} \cdot d\vec{s} = \iint_A \vec{j} \cdot d\vec{a} + \iint_A \frac{\partial \vec{\Phi}}{\partial t} \cdot d\vec{a}$$

lokale Form:

$$\text{div } \vec{D} = \rho$$

$$\text{div } \vec{B} = 0$$

$$\text{rot } \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\text{rot } \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

8 skalare Gleich.

4-3-12 Maxwell-Gleichungen



Materialgl.

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P} \stackrel{\text{div}}{=} \epsilon_0 \vec{\epsilon}_v \vec{E}$$

$$\vec{B} = \mu_0 \vec{H} + \mu_0 \vec{M} \stackrel{\text{linear}}{=} \mu_0 \vec{\mu}_v \vec{H}$$

$$\vec{j} = \vec{j}_e + \vec{j}_i \cdot \vec{E}$$

in Quellen \vec{j}_e, ρ_e außerhalb der Quellen $\vec{j}_i \cdot \vec{E}, \rho_i$
 $\text{div } \vec{j} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$

verprägte Stromdichte (ref. Stromquelle)

6.4 Lösung der Maxwell-Gleichungen (Variationsrechnung)

stückweise
 nur: homogen, isotrop und linear

unabhängig von \vec{r}

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E} ; \vec{B} = \mu \vec{H} ; \vec{j} = \vec{j}_e + \mu \vec{E}$$

außerhalb der Quellen raumladungsfrei $\Rightarrow \rho = \rho_e$ (Begründung siehe Skript)

$$\Rightarrow \epsilon \text{div } \vec{E} = \rho_e ; \mu \text{div } \vec{H} = 0 ; \text{rot } \vec{E} = -\mu \frac{\partial \vec{H}}{\partial t} ; \text{rot } \vec{H} = \vec{j}_e + \epsilon \vec{E} + \epsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$